

# Elektromagnetischer Tänzer EDR 10

Mit prozessorgesteuertem Easy-Driver EDD V5

Der elektromagnetische Tänzer ist ein hochpräziser Zugkraftregler z.B. für Ab-, Auf- und Umspulprozesse für Drähte und Fasern.

Durch das patentierte elektromagnetische Kraftverfahren des elektromagnetischen Tänzers bleibt die Zugkraft stets konstant.

Alle notwendigen Funktionen für die Zugkraftregelung sind in der dazugehörigen Elektronik, dem EDD, bereits enthalten:

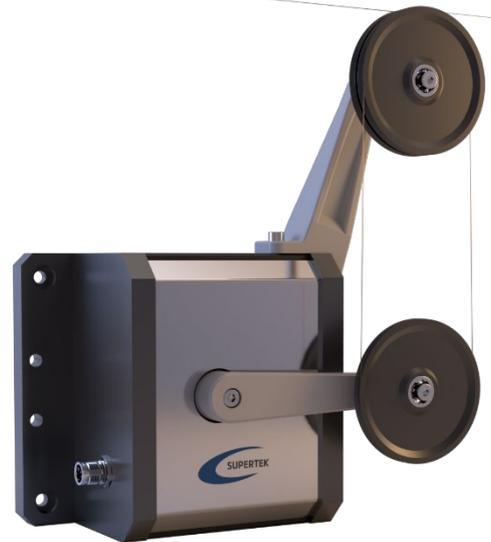
- Zugkraftregler
- Tänzerlagenregler
- Drehzahlregelung für einen Antriebsmotor
- Tänzerpositionsangabe mit Risserkennung

Die Parametrierung des Tänzerlagenreglers und die Zugkrasteinstellung des elektromagnetischen Tänzers können seriell per USB oder RS485 erfolgen. Alternativ stehen auch Analogeingänge für die Zugkrasteinstellung zur Verfügung.

Eine komfortable Einstellung ist mit der Software SUMMI *easy* bzw. SUMMI *pro* oder mit dem Bediengerät CMC möglich.



| Beschreibung                              | Artikel-Nr.:     |
|---|------------------|
| Tänzer EDR 10<br>Easy-Driver EDD V5       | EDR10<br>EDDV501 |
| Verbindungsleitung EDR mit EDD            |                  |
| 2m  | LTGEDD2M         |
| 5m  | LTGEDD5M         |
| 10m                                       | LTGEDD10M        |
| Umlenkrollen                              | auf Anfrage      |
| Software SUMMI <i>easy</i>                | SUMMIEASY        |
| Software SUMMI <i>pro</i>                 | SUMMI PRO        |
| Kompakte Bedien- und<br>Steuereinheit CMC | CMC01            |



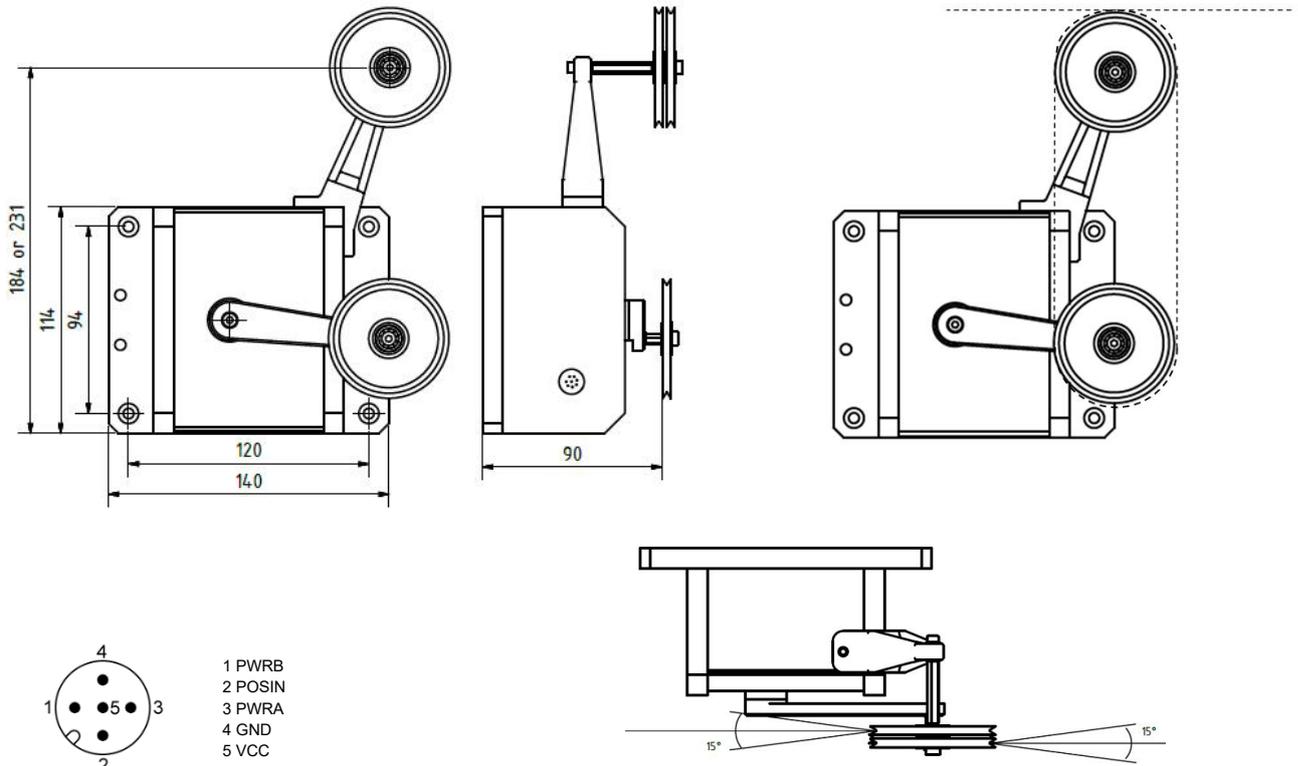
## Elektromagnetischer Tänzer EDR 10

|                                 |                   |
|---------------------------------|-------------------|
| Zugkraft für eine Umschlingung  | 2mN bis 1000mN    |
| Tänzerkraft                     | 4mN bis 2000mN    |
| Krafterzeugung                  | elektromagnetisch |
| Tänzerkraft positionsunabhängig | Ja                |
| Positionsmessung, integriert    | Ja, berührungslos |
| Tänzerhub Winkel                | 40°               |
| Tänzerhub mit Standardarm       | 40mm              |
| Gewicht                         | 1,8kg             |
| Betriebstemperatur              | 10 – 40°C         |
| Abmessung / Montage             | vgl. Montagebild  |
| Zugehörige Elektronik           | EDD               |
| Umlenkrollen                    | optional          |

## Prozessorgesteuerter Easy-Driver EDD V5

|   |                        |
|---|------------------------|
| Bemessungsspannung                        | 24V DC                 |
| Strom, max.                               | 1A                     |
| Montage                                   | Hutschiene 35mm        |
| Abmessung: b, h, t                        | 64, 105, 113mm         |
| Tänzerpositionsausgang                    | 0-10V                  |
| Tänzerlagenregler integriert              | Ja, PI-Regler          |
| Stellgröße als Motordrehzahl              | 0-10V<br>Puls/Richtung |
| potentialfreie Ausgänge                   | 4                      |
| Ausgangssignal Tänzerposition oben        | Ja                     |
| Ausgangssignal Tänzerposition unten       | Ja                     |
| Justierung der Tänzerkraft                | automatisch            |
| Zugkraftvorgabe analog                    | Ja, 2X 0-10V           |
| Zugkraftvorgabe seriell                   | Ja, RS485, USB         |
| Einstellung der Zugkraft                  | in 1mN Schritten       |
| Parametrisierung, Einstellung, Bedienung: |                        |
| Software SUMMI <i>easy</i>                | Ja                     |
| Software SUMMI <i>pro</i>                 | Ja                     |
| Bediengerät CMC                           | Ja                     |

## Montagebild, Elektromagnetischer Tänzer EDR 10



## Anschlussbild, Prozessorgesteuerter Easy-Driver EDD V5

